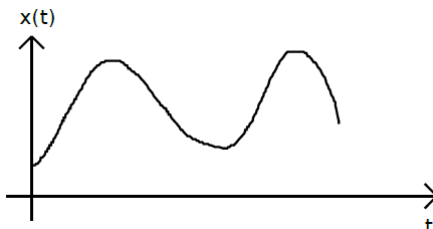


Echantillonnage des signaux

Définitions des signaux :

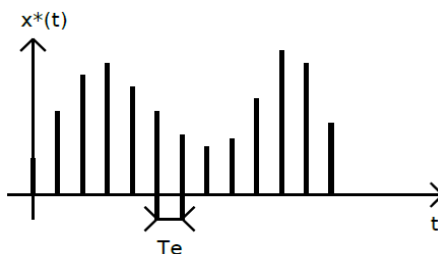
a) Les signaux continus

Les signaux continus sont présents à tous les instants mais peuvent présenter des discontinuités. Leur énergie est finie. L'énergie d'un signal $x(t)$ est proportionnelle au carré de $x(t)$, intégré de 0 à t .



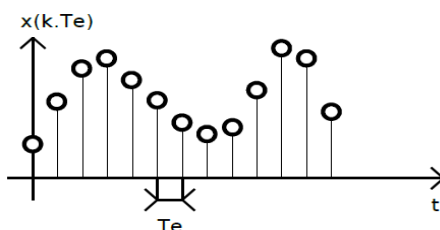
b) Les signaux échantillonnés

Un signal échantillonné est constitué d'une suite d'impulsions de Dirac $\delta(t)$ ou **peigne de Diracs**. Ces impulsions de Dirac sont périodiques de période T_e , ou période d'échantillonnage. On le note $x^*(t)$.



c) Les signaux discrets

Un signal discret est une suite de valeurs numériques définies aux instants d'échantillonnage. Cette suite de valeurs numériques est associée au signal $x(t)$ pour le représenter : On la note $x(kT_e)$ ou x_k .



• Introduction

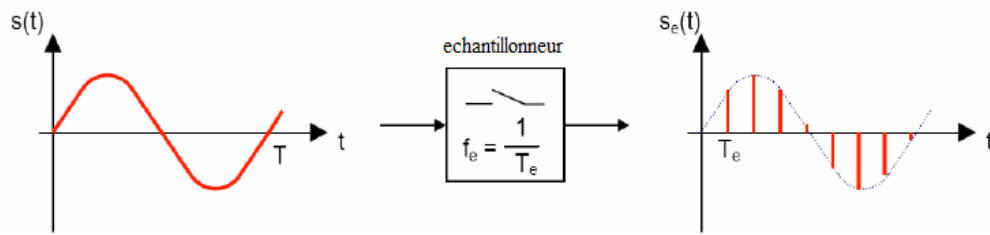
L'échantillonnage consiste à prélever des valeurs instantanées d'un signal continu prises à des instants précis, le plus souvent équidistants.

Soit un signal continu $s(t)$, sa représentation échantillonnée est un ensemble de valeurs discrètes.

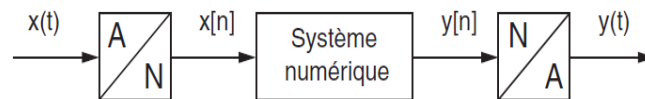
$$s(t) \xrightarrow{\text{échantillonnage}} s_e(t) = s(nT_e), \quad s_e(t) = s(n)$$

n : entier, T_e : un pas d'échantillonnage ou période d'échantillonnage.

La représentation ci-dessous donne la modélisation d'un échantillonneur avec un interrupteur dont le T_e est le temps mis pour se connecter (temps entre deux impulsions successive).



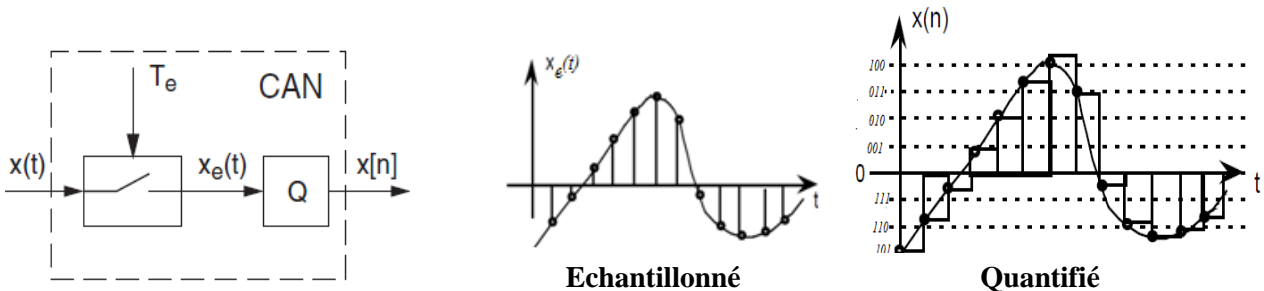
• **Chaîne de conversion A/N et N/A**



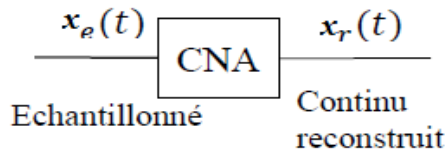
$X(t)$: signal d'entrée continu , $X(n)$: signal échantillonné, $y(t)$: signal de sortie reconstruit

Système numérique : correspond au microprocesseur (unité de traitement).

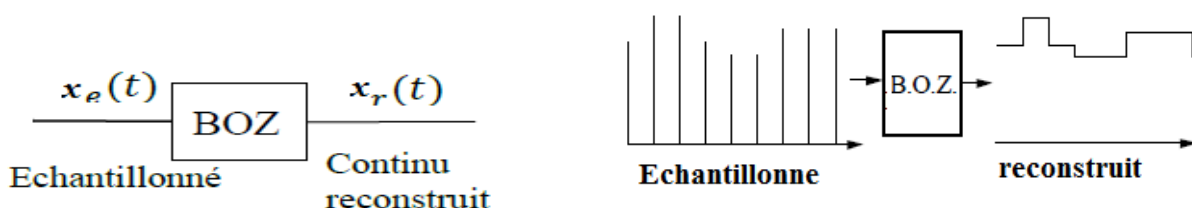
Le convertisseur A /N : processus faisant intervenir trois actions successives : l'échantillonnage de période T_e , la quantification du signal et son codage. Pratiquement, ces opérations sont effectuées dans un même élément, le convertisseur A/N, qui reçoit le signal analogique et le convertit en un signal discret quantifié.



Le convertisseur N/A : a pour but retrouver la valeur analogique des signaux échantillonnés équivalents de manière exacte a tout temps.



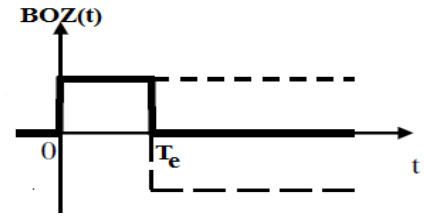
En pratique, les convertisseurs numériques - analogique réalisent simplement le blocage de la valeur échantillonnée pendant une période d'échantillonnage.



La fonction de transfert d'un bloqueur d'ordre zéro (extrapolation d'ordre zéro) est donnée

$$BOZ(t) = u(t) - u(t - T_e)$$

$$\xrightarrow{TL} BOZ(p) = \frac{1}{p} - \frac{1}{p} e^{-pT_e} = \frac{1 - e^{-pT_e}}{p}$$



• **Modélisation de l'échantillonnage**

L'opération mathématique associée à cette discrétisation revient à multiplier le signal d'entrée $x(t)$ par un peigne de Dirac $\delta_{nT_e}(t)$, c'est un échantillonnage idéalisé.

$$x^*(t) = x_e(t) = x(t) \cdot \delta_{nT_e}(t)$$

$$x^*(t) = x_e(t) = x(t) \cdot \sum_{-\infty}^{+\infty} \delta(t - nT_e) = x(nT_e) \cdot \sum_{-\infty}^{+\infty} \delta(t - nT_e)$$

$\delta_{nT_e}(t)$, étant un peigne de Dirac de période T_e , sa transformée de Fourier est donnée

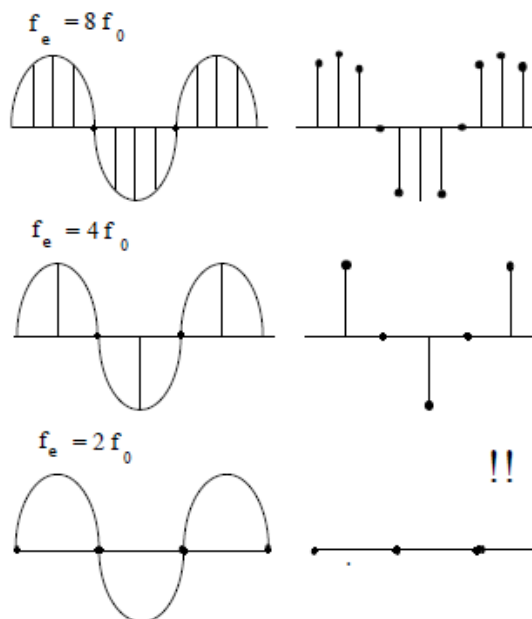
$$TF\{\delta_{nT_e}(t)\} = TF\left\{\sum_{-\infty}^{+\infty} c_n e^{j2\pi F_e n t}\right\} = \frac{1}{T_e} TF\left\{\sum_{-\infty}^{+\infty} e^{j2\pi F_e n t}\right\}$$

$$TF\{\delta_{nT_e}(t)\} = \frac{1}{T_e} \sum_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{j2\pi F_e n t} e^{-j2\pi f t} \cdot dt = \frac{1}{T_e} \sum_{-\infty}^{+\infty} \delta(f - nF_e)$$

Donc, la transformée de Fourier du signal échantillonné $x_e(t)$ est

$$TF\{x_e(t)\} = \frac{1}{T_e} \sum_{-\infty}^{+\infty} x(f) * \delta(f - nF_e) = \frac{1}{T_e} \sum_{-\infty}^{+\infty} x(f - nF_e)$$

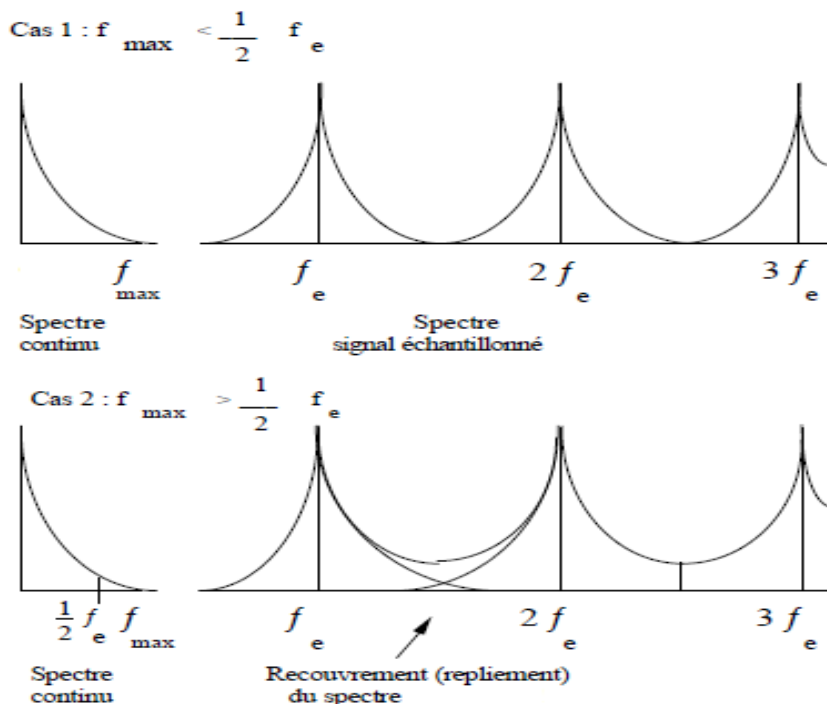
• **Echantillonnage dans le domaine temporel**



Lorsqu'on effectue l'échantillonnage d'un signal dans son domaine temporel, sa reconstruction risque d'être déformée si le pas d'échantillonnage T_e est de plus en plus grand, ce qui résulte la perte de l'information.

Alors, pour préserver l'information des pertes dues à l'échantillonnage dans le domaine temporel, on étudie le signal dans le domaine spectral. Dans ce cas, le signal continu est représenté par son spectre délimité par $[-f_0, +f_0]$. Par suite, le spectre du signal échantillonné comprend la fonction $x(f)$, désignée par la bande de base et des bandes latérales correspondent à la translation de la bande de base (multiples entier de la fréquence d'échantillonnage).

- **Echantillonnage dans le domaine fréquentiel**



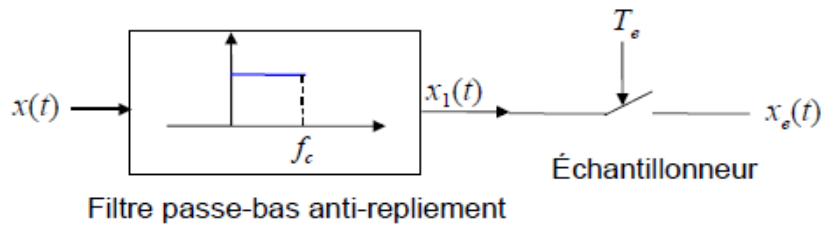
Dans le cas2, il y a recouvrement de spectre, comme le montre la figure ci dessus, et il n'est alors pas possible de reconstituer $x(t)$ à partir des seuls échantillon $x(nT_e)$. Nous allons de plus mettre en évidence le phénomène dit "d'aliasing".

On peut alors énoncer **le théorème de Shannon:**

Théorème : Si on échantillonne un signal à temps continu $x(t)$, le signal échantillonné $x^*(t)$ obtenu à la fréquence d'échantillonnage f_e , permet la reconstitution exacte de $x(t)$, si la fréquence maximum contenue dans le spectre de $x(t)$ est inférieure à la demi-fréquence d'échantillonnage $f_e > 2f_{\max}$.

- **Filtrage d'anti repliement**

Pour éviter le « repliement du spectre » les signaux analogiques doivent être filtrés avant échantillonnage pour assurer: $f_{\max} < \frac{f_e}{2}$. Un bon filtre anti-repliement doit avoir au minimum 2 cellules du 2^{ime} ordre en cascade (sauf si $f_{\max} < \frac{f_e}{2}$).

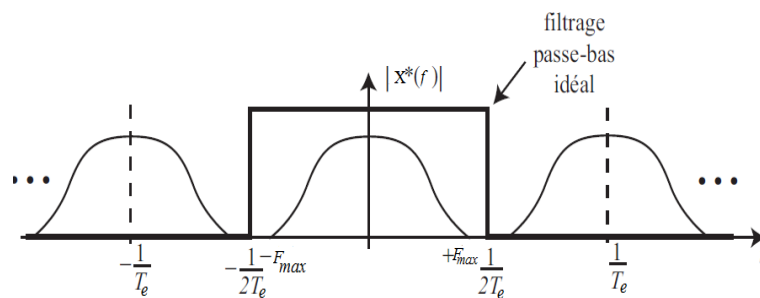


- **Choix de la fréquence d'échantillonnage**

1^{er} ordre : $\frac{\tau}{4} < T_e < \tau$, 2^{ieme} ordre: $\frac{0.25}{w_0} < T_e < \frac{1.5}{w_0}$ $0.7 \leq \xi \leq 1$

- **Reconstruction de signal analogique**

Si on souhaite récupérer le signal $x(t)$ à partir du signal $x^*(t)$ à la sortie d'un système de traitement numérique, on installe un processus de conversion N/A à la sortie de la chaîne de traitement pour éliminer l'ensemble des spectres centrés autour des multiples de la fréquence d'échantillonnage par un filtre passe bas de fréquence de coupure $f_c = \frac{f_e}{2}$



Pour reconstruire le signal $x(t)$, il suffit de prendre la TF inverse de la bande de base après le filtrage passe bas.

La reconstruction mathématiquement est possible, mais physiquement irréalisable car le filtre passe-bas idéal n'est pas causal.

- **Reconstruction par extrapolation**

La reconstruction d'un signal analogique $x(t)$ à partir de ses échantillons $x(nT_e)$ ou $x(nT_e)$ se fait par un bloqueur d'ordre zéro BOZ.

